A-OK AM25 Akku-Rohrmotor – Bedienungsanleitung

Deutsche Übersetzung der englischen Originalanleitung des Herstellers A-OK. Die Abbildungen der Originalanleitung finden Sie im Anhang. Maßgeblich für technische Details sind die Angaben des Herstellers.

Hersteller: Guangdong A-OK Technology Grand Development Co., Ltd., Hexing Road South Side, Sanhe Economic Development Zone, Huiyang, 516213 Huizhou, Guangdong, China
Importeur / Ansprechpartner in der EU: Vent Systems HDI GmbH, Alaskaweg 8, 22145 Hamburg, Deutschland, Tel. 040 50694631, info@ventsystems.de

Sicherheitshinweise

Lesen Sie diese Anleitung vor Montage und Gebrauch vollständig und bewahren Sie sie auf. Montage und elektrischer Anschluss dürfen nur von Fachkräften ausgeführt werden; der Anschluss an 230 V gehört in die Hände einer Elektrofachkraft. Vor Arbeiten am Antrieb die Spannung abschalten. Den Antrieb nur bestimmungsgemäß verwenden. Motor nicht anbohren, nicht fallen lassen oder anschlagen, nicht in Wasser tauchen und von korrosiven Stoffen fernhalten. Das Anschlusskabel mit einer Tropfschlaufe nach unten führen, damit kein Wasser in den Motor läuft.

1. Merkmale

- Energiesparende, patentierte Bauweise
- Eingebauter wiederaufladbarer Lithium-Akku
- Automatische Korrektur der beim Bremsen entstehenden Verschiebung
- Gut abgedichtete Steuerelektronik im Motor
- Umschaltbar zwischen Tippbetrieb und Dauerbetrieb, Drehrichtung umschaltbar
- Elektronische Endlagen: bis zu 6 Positionen (2 Endlagen und 4 Zwischenpositionen)
- Kurzschluss- und Unterbrechungsschutz für den Sensor

2. Laden des Akkus

- Akku mindestens alle 6 Monate laden, um die Lebensdauer zu verlängern.
- Volle Ladung in ca. 4 Stunden. Ladegerät nach dem Laden abziehen.
- Ladegerät: 5 V DC, 1,0 A. Nur ein USB-C-Kabel mit Datenübertragungsfunktion verwenden.
- Die Ladeanzeige leuchtet beim Laden rot und wechselt bei voller Ladung auf grün.

3. Bedienung und Einstellung

3.1 Ein- und Ausschalten

Drehschalter nach rechts drehen: Motor ist eingeschaltet (die rote Anzeige blinkt kurz). Drehschalter nach links drehen: Motor ist ausgeschaltet. Im ausgeschalteten Zustand empfängt der Motor keine Funksignale.

3.2 Programmiervorbereitung

- Methode A: Taste PROG am Motor 1 s drücken. Der Motor ruckt einmal und ist im Einstellmodus.
- Methode B: Taste STOP eines bereits angelernten Senders 5 s halten. Der Motor ruckt einmal und ist im Einstellmodus.
- Erfolgt 10 s lang keine Eingabe, verlässt der Motor den Programmiermodus automatisch.

3.3 Sender anlernen

In der Programmiervorbereitung die Taste AUF drücken. Der Motor ruckt einmal: Motor und Sender sind gekoppelt.

3.4 Drehrichtung ändern

In der Programmiervorbereitung die Taste AB am Sender drücken. Der Motor ruckt einmal: Die Drehrichtung ist umgekehrt.

3.5 Erste Endlage einstellen

1. Taste PROG am angelernten Sender 1 s drücken. Der Motor ruckt einmal und ist im Einstellmodus.
2. Die erste Endlage kann die obere oder die untere sein: Mit AUF wird die obere, mit AB die untere Endlage zur ersten Endlage.

3. Motor in die gewünschte Position fahren, STOP drücken, dann PROG drücken. Der Motor ruckt einmal: Die Endlage ist gespeichert.

3.6 Weitere Endlagen einstellen

1. Motor in die gewünschte Position fahren, STOP drücken, dann PROG 1 s drücken. Der Motor ruckt einmal und ist im Einstellmodus.
2. PROG erneut drücken. Der Motor ruckt noch einmal: Die Position ist gespeichert.
3. Erfolgt 30 s lang keine Eingabe, verlässt der Motor die Endlageneinstellung automatisch.

3.7 Endlage feinjustieren

Motor in die Endlage fahren und PROG einmal drücken (Motor ruckt, Einstellmodus). Motor auf die gewünschte Position feinjustieren und PROG drücken. Der Motor ruckt einmal: Die Feinjustierung ist gespeichert.

3.8 Wendewinkel einstellen (für Doppelrollos, Shangri-La-Rollos u. Ä.)

1. AUF und AB gleichzeitig halten. Der Motor ruckt und ist im Einstellmodus.
2. STOP halten und AUF drücken: größerer Winkel. STOP halten und AB drücken: kleinerer Winkel.
3. STOP 2 s halten: Die Einstellung wird gespeichert, der Motor ruckt einmal und verlässt den Einstellmodus.

3.9 Tipp- und Dauerbetrieb umschalten

In der Programmiervorbereitung STOP am Sender drücken. Der Motor ruckt einmal: Die Betriebsart ist umgeschaltet. Der Tippbetrieb dient zur genauen Positionierung, z. B. bei der Feinjustierung.

3.10 Einzelnen Sender löschen

In der Programmiervorbereitung die Taste PROG auf der Rückseite des angelernten Senders drücken. Der Motor ruckt einmal: Der Sender ist gelöscht.

3.11 Endlage löschen

Motor in die zu löschende Endlage fahren und PROG 7 s halten. Der Motor ruckt nach 1 s (Einstellmodus) und nach 7 s noch einmal: Die Endlage ist gelöscht.

3.12 Motor zurücksetzen (Werkseinstellung)

- Methode A (Abstand zwischen den Schritten jeweils unter 1 s): PROG kurz drücken und loslassen, wenn die rote Anzeige leuchtet; erneut kurz drücken und loslassen, wenn die rote Anzeige leuchtet; PROG 3 s halten, bis die rote Anzeige zweimal blinkt; PROG halten, bis der Motor zweimal ruckt. Der Reset ist abgeschlossen.
- Methode B: STOP am angelernten Sender 5 s halten (Motor ruckt einmal). Innerhalb von 10 s PROG auf der Senderrückseite 7 s halten. Der Motor ruckt nach 1 s einmal und nach 7 s zweimal. Der Reset ist abgeschlossen.

4. Ergänzende Hinweise

- Maximal 6 Endlagen: obere und untere Endlage sowie 4 Zwischenpositionen.
- Ist die erste Endlage die obere, können alle weiteren nur darunter liegen; ist sie die untere, nur darüber.
- Jede Endlage kann einzeln feinjustiert oder gelöscht werden. Die erste Endlage kann nur feinjustiert, aber nicht einzeln gelöscht werden; sie wird beim Löschen aller Speicher gelöscht.
- Tippbetrieb: Kurzer Druck auf AUF oder AB bewegt den Motor einen Schritt; länger als 1 s fährt er in die Endlage.
- Dauerbetrieb: AUF oder AB zweimal schnell drücken, dann fährt der Motor direkt in die obere oder untere Endlage, ohne an Zwischenpositionen zu halten.
- Unter 6,8 V stoppt der Motor, ab 6,9 V arbeitet er wieder. Unter 7,0 V blinkt die rote Anzeige (Warnung bei schwachem Akku); der Motor läuft dann noch im Dauerbetrieb. Unter 6,8 V wechselt er in den Tippbetrieb: Akku laden.
- Ist der Motor blockiert, muss er in Gegenrichtung freigefahren werden.

5. Fehlerbehebung

Problem	Ursache	Lösung
Motor arbeitet nicht	Ausgeschaltet; Unterspannungsschutz; fehlerhafte Montage, Motor klemmt	Einschalten; Akku ca. 6 Stunden laden; alle Teile auf korrekten Einbau prüfen

Motor stoppt plötzlich	Unterspannungsschutz; Schutzabschaltung bei Hindernis	Akku laden; prüfen, ob etwas klemmt oder der Motor überlastet ist

Entsorgung

Gemäß der Richtlinie 2012/19/EU über Elektro- und Elektronik-Altgeräte (WEEE) dürfen Altgeräte, die mit dem Symbol der durchgestrichenen Mülltonne gekennzeichnet sind, nicht mit dem Hausmüll entsorgt werden. Nutzer sind verpflichtet, Altgeräte einer dafür vorgesehenen Sammelstelle zuzuführen. Die Kennzeichnung bedeutet zugleich, dass das Gerät nach dem 13. August 2005 in Verkehr gebracht wurde. Das Gerät enthält keine gefährlichen Bestandteile mit besonders negativen Auswirkungen auf Umwelt und Gesundheit.

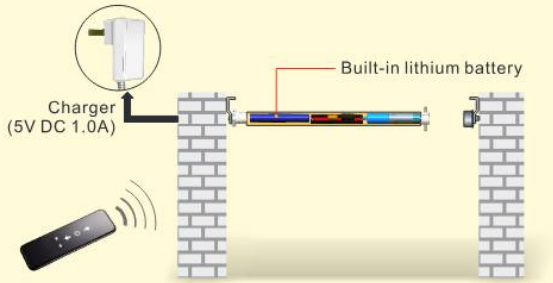
A-OK® User Guide of Energy Saving Motor

Ⅰ.Features

- Energy Saving Patent Design.
- Built-in Rechargeable Lithium Battery Pack.
- It has automatic correction function for the displacement generated by braking.
- The built-in control parts of motor are sealed well for better safety.
- It's easy to switch the mode between inching and interlock and control operation direction.
- Electronic limits setting,6 limits can be set (2 end limits and 4 middle limits).
- Short circuit protection & open circuit protection for sensor.

Ⅱ.Application

It can be fully charged within 4 hours,
Please unplug the charger when fully charged.



Ⅲ.Operation Instruction

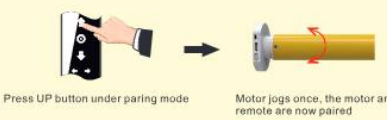
1.Power ON/OFF

* After switching off power, the motor will not be able to receive remote signals.

2.Programming Preparation

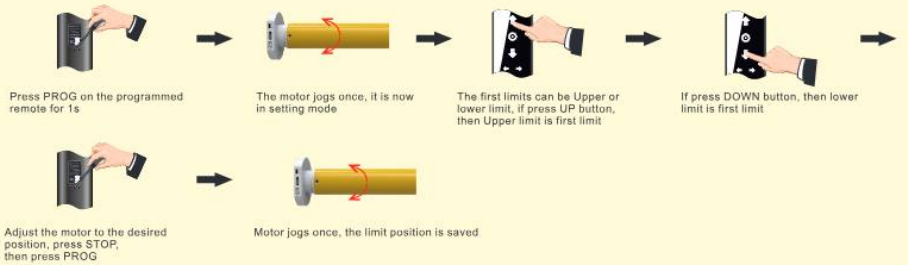
* If there is no action in 10 seconds, the motor will exit programming automatically.

3.Paring remote



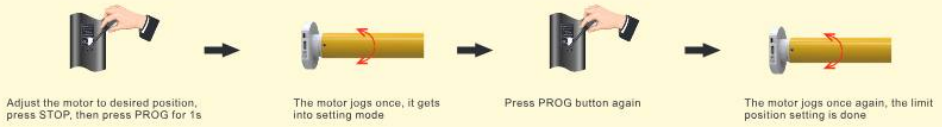
4.Change Direction

5.First limit position setting



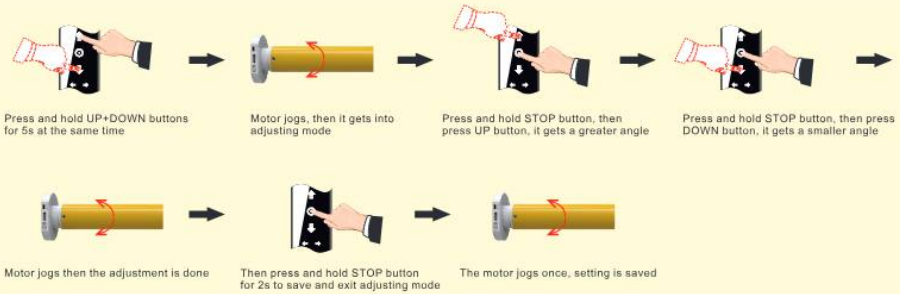
6.Other limit position setting

* If there's no any action within 30's,the motor will exit from limit position preparation automatically



7.Limit position fine-tuning

8.Tilt angle adjustment (Special for Zebra blinds, Shangri-la blinds etc.)

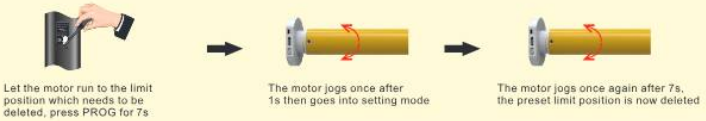


9.Jog movement & Continuous movement switching

* The default movement of the motor is continuous, can be changed to jog movement or back to continuous movement for blind positioning or during fine tuning mode. If APP control, it is continuous movement.

10.Delete Single Code

11.Delete the limit position



12.Reset motor

* Make sure the interval between every actions less than 1s

13.Supplemental Instruction

a. Max. 6 limit stop positions. (Upper limit/ Lower limit and 4 intermediate limit positions)
b. When the first limit position is the up limit position, all other limit positions can only below this position; the same thing, when the first limit position is the down limit position, all other limit positions can only be set above this position. can't be delete
c. Every limit position can be fine-turned or deleted separately (the first limit position can only be fine-tuned but can't be deleted separately. It can be deleted when delete all memories)
d. Under the jog mode, short press the up or down button, motor jogs once. Press the up or down button for more than 1s, and the engine moves to the limit positions.
e. Under the continuous move mode, quickly press the up or down button twice on the transmitter, and the motor will go directly to the up or down limit stop position without stopping at the middle limit position.
f. The light is red when charging and will turn to green when fully charged.
g. The motor will stop when the voltage is under 6.8V, and start working at 6.9V; motor moves under 7.0V, the red light will flesh(the working voltage)
Battery shortage alarm:
The red-light flashes when the battery capacity is below 7.0V, yet it is still in continuous move mode.
The motor will step into jog mode when the battery capacity is below 6.8V, which means you must charge the engine.
h. The motor needs to unlock in a different direction when it is blocked; Need to change the jog mentioned direction if the direction is the same as the jog direction.
When the motor is blocked, it needs to be unlocked in reverse, and if it is in the same direction as the shaking, change the direction of the shaking prompt
I. The charge cable needs to have the data transfer function.
Motor charging needs to use TYPE-C charging cable with data transmission function.

Ⅳ.Trouble Shooting

Item	Problem	Matter	Shooting
1	The motor doesn't work and no any move	A. Power is cut off B. Shortage voltage protection C.Incorrect installation leads to motor stucking	A. Switch it on by button B. Start the motor after charging it for 6 hours C.Check and make sure all parts are installed properly
2	The motor stops suddenly during operation	A.Shortage voltage protection B.Protect the motor when encounter obstacle	A.The motor will resume to work after being charged B.Check if there is something stuck or overloading